

Analysis 3

11. Übungsblatt *Ausgewählte Lösungen*

Präsenzaufgabe 11.3 [Forster 21.7] Es sei $q : \mathbb{R}^n \setminus 0 \rightarrow S^{n-1}$ die Projektion auf die Einheitssphäre

$$q(x) := \frac{x}{\|x\|} \quad (x \in \mathbb{R}^n \setminus 0).$$

Für eine kompakte Teilmenge $A \subseteq \mathbb{R}^n \setminus 0$ versteht man unter dem Raumwinkel, unter dem A vom Nullpunkt aus erscheint, die Größe

$$\Theta(A) := \text{Vol}_{n-1}(q(A)).$$

Sei $M \subseteq \mathbb{R}^n \setminus 0$ eine Hyperfläche mit folgender Eigenschaft:

- (i) Die Abbildung $q|_M : M \rightarrow S^{n-1}$ ist injektiv.
- (ii) Für jedes $a \in M$ gilt $\mathbb{R}a + T_a M = \mathbb{R}^n$.

Man zeige:

- (a) M ist orientierbar.
- (b) Für jedes Kompaktum $A \subseteq M$ gilt

$$\Theta(A) = \left| \int_A \sigma \right|,$$

wobei

$$\sigma := \sum_{i=1}^n \frac{(-1)^{i-1} x_i}{\|x\|^n} dx_1 \wedge \cdots \wedge \widehat{dx}_i \wedge \cdots \wedge dx_n.$$

Lösung:

- (a) Für alle $a \in M$ hat $T_a M$ Dimension $n - 1$. Darum gilt

$$\mathbb{R}^n = \mathbb{R}a \oplus T_a M.$$

Da $N_a M$ Dimension 1 hat und $a \notin T_a M$, gibt es genau ein Element $x_a \in T_a M$, sodass $a + x_a \in N_a M$. Wir behaupten, dass die Abbildung $a \mapsto x_a$ stetig ist.

Für $a \in M$ sei p_a die orthogonale Projektion $\mathbb{R}^n \rightarrow T_a M$. Weil $x_a = -p_a(a)$, reicht es zu zeigen, dass

$$M \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad (a, x) \mapsto p_a(x)$$

stetig ist.

Sei $U \subseteq \mathbb{R}^{n-1}$ eine offene Teilmenge und $\kappa : U \rightarrow M$ eine Karte. Seien V_1, \dots, V_{n-1} die Vektorfelder auf $\kappa(U)$ gegeben durch

$$V_j(a) = D_{\kappa^{-1}(a)} \kappa(e_j) \quad (1 \leq j \leq n-1, a \in \kappa(U)),$$

wobei e_1, \dots, e_{n-1} die Standardbasis von \mathbb{R}^{n-1} ist. Für jede $a \in \kappa(U)$ ist $V_1(a), \dots, V_{n-1}(a)$ eine Basis von $T_a M$. Die Vektorfelder V_1, \dots, V_{n-1} sind stetig weil κ stetig differenzierbar und κ^{-1} stetig ist. Via das Gram-Schmidtsche Orthogonalisierungsverfahren können wir Vektorfelder W_1, \dots, W_{n-1} aus V_1, \dots, V_{n-1} konstruieren mit der Eigenschaft, dass für alle $a \in \kappa(U)$ die Vektoren $W_1(a), \dots, W_{n-1}(a)$ eine orthogonale Basis von $T_a M$ bilden. Da das Gram-Schmidtsche Verfahren stetig ist, sind die Vektorfelder W_1, \dots, W_{n-1} stetig. Es gilt

$$p_a(x) = \sum_{j=1}^{n-1} \langle x, W_j(a) \rangle W_j(a) \quad (x \in \mathbb{R}^n, a \in \kappa(U)).$$

Diese Formel zeigt, dass $(a, x) \mapsto p_a(x)$ stetig ist. Wir haben jetzt bewiesen, dass

$$\kappa(U) \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad a \mapsto x_a$$

stetig ist. Weil dies gilt für alle Karten von M , folgt, dass

$$M \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad a \mapsto x_a$$

stetig ist. Jetzt ist

$$M \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad a \mapsto \frac{a + x_a}{\|a + x_a\|}$$

ein stetiges Einheitsnormalenfeld von M . Es folgt, dass M orientierbar ist.

- (b) Wir beweisen die Aussage nur für eine offene Teilmenge A von M , sodass \bar{A} kompakt und $\partial A = \bar{A} \setminus A$ eine glatte Untermannigfaltigkeit von Dimension $n - 2$ ist. Weil

$$\begin{aligned} d\sigma &= \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} \left(\partial_i \frac{x_i}{\|x\|^n} \right) dx_i \wedge dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge dx_n \\ &= \sum_{i=1}^n \left(\frac{1}{\|x\|^n} - n \frac{x_i^2}{\|x\|^{n+2}} \right) dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n \\ &= 0, \end{aligned}$$

ist σ geschlossen. Sei $V : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ gegeben durch $V(x) = x$. Es gilt

$$\begin{aligned} \iota_V \sigma &= \sum_{i=1}^n \frac{(-1)^{i-1} x_i}{\|x\|^n} \sum_{j=1}^{i-1} (-1)^{j-1} x_j dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_j} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge dx_n \\ &\quad + \sum_{i=1}^n \frac{(-1)^{i-1} x_i}{\|x\|^n} \sum_{j=i+1}^n (-1)^j x_j dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_j} \wedge \dots \wedge dx_n \\ &= \sum_{1 \leq i < j \leq n} \frac{(-1)^{i+j} x_i x_j}{\|x\|^n} dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_j} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge dx_n \\ &\quad - \sum_{1 \leq i < j \leq n} \frac{(-1)^{i+j} x_i x_j}{\|x\|^n} dx_1 \wedge \dots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_j} \wedge \dots \wedge dx_n \\ &= 0. \end{aligned}$$

Für eine $n - 1$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit Γ von \mathbb{R}^n schreiben wir i_Γ für die Inklusion $\Gamma \rightarrow \mathbb{R}^n$. Weil $\iota_V \sigma = 0$, gilt $i_\Gamma^* \sigma = 0$ falls $V(x) \in T_x \Gamma$ für alle $x \in \Gamma$. Insbesondere gilt in diesem Fall

$$\int_\Gamma \sigma = 0.$$

Wir betrachten jetzt die offene Menge

$$N = \{tx : \frac{1}{\|x\|} < t < 1, x \in A\}.$$

Es gilt

$$\partial N = q(A) \cup A \cup \Gamma$$

wobei

$$\Gamma = \{tx \in \mathbb{R}^n : \frac{1}{\|x\|} < t < 1, x \in \partial A\}.$$

Wir orientieren N , sodass die von N induzierte Orientierung von A übereinstimmt mit die Orientierung von M . Wir orientieren $q(A)$ und Γ mit der von N induzierte Orientierung. Weill σ geschlossen ist und $V(a) \in T_a\Gamma$ für alle $a \in A$, folgt aus dem Satz von Stokes

$$\int_A \sigma + \int_{q(A)} \sigma = \int_{\partial N} \sigma = \int_N d\sigma = 0$$

und damit

$$\left| \int_A \sigma \right| = \left| \int_{q(A)} \sigma \right|.$$

Sei

$$\tilde{\sigma} := \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} x_i dx_1 \wedge \cdots \wedge \widehat{dx_i} \wedge \cdots \wedge dx_n.$$

Weil $i_{S^{n-1}}^* \sigma = i_{S^{n-1}}^* \tilde{\sigma}$, gilt

$$\int_{q(A)} \sigma = \int_{q(A)} \tilde{\sigma}.$$

Eine gleiche Rechnung also zuvor zeigt $i_{\tilde{\Gamma}}^* \tilde{\sigma} = 0$ für jede $n - 1$ -dimensionale Untermannigfaltigkeit $\tilde{\Gamma}$ mit $V(x) \in T_x\tilde{\Gamma}$ für alle $x \in \tilde{\Gamma}$. Wir betrachten jetzt die offene Menge

$$\tilde{N} = \{tx : 0 < t < 1, x \in q(A)\}.$$

Es gilt

$$\partial \tilde{N} = q(A) \cup \tilde{\Gamma}$$

wobei

$$\tilde{\Gamma} = \{tx \in \mathbb{R}^n : 0 < t < 1, x \in \partial q(A)\}.$$

Wir wählen die Orientierung von \tilde{N} Kompatibel mit der Orientierung von $q(A)$. Wir orientieren $\tilde{\Gamma}$ mit der von \tilde{N} induzierte Orientierung. Weill $V(a) \in T_a\tilde{\Gamma}$ für alle $a \in q(A)$, folgt aus dem Satz von Stokes

$$\int_{q(A)} \tilde{\sigma} = \int_{\partial \tilde{N}} \tilde{\sigma} = \int_N d\tilde{\sigma}.$$

Es gilt

$$d\tilde{\sigma} = n dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_n$$

und darum

$$\left| \int_N d\tilde{\sigma} \right| = n \text{Vol}_n(\tilde{N})$$

Jetzt setzen wir Polarkoordinaten ein und bekommen

$$\text{Vol}_n(\tilde{N}) = \int_0^1 r^{n-1} dr \text{Vol}_{n-1}(q(A)) = \frac{1}{n} \Theta(A)$$